

ESTUDO DO CRESCIMENTO POPULACIONAL DE INSETOS ATRAVÉS DO MODELO LOGÍSTICO

Marinéia de L. Haddad¹

Sinval S. Neto¹

ABSTRACT

Study of insect population growth through
the Logistic Model

This paper deals with the determination of the estimates of the parameters α , β and δ of the logistic function, by using formulae of easy application as demonstrated with a population of *Myzus persicae*. (Sulzer, 1776).

RESUMO

Neste trabalho é proposta a determinação das estimativas dos parâmetros α , β e δ da função logística, através de fórmulas de fácil aplicação, demonstrado com uma população de *Myzus persicae* (Sulzer, 1776).

INTRODUÇÃO

Uma população de insetos não cresce indefinidamente, devido a limitações estabelecidas pela disponibilidade de alimento, por falta de espaço, por condições meteorológicas intolleráveis ou por algum mecanismo de controle. (SILVEIRA NETO *et al.* 1976).

Recebido em 03/06/88

¹ ESALQ - Deptº de Entomologia - Cx. Postal 9, 13400 Piracicaba-SP.

Seja $y = y(t)$ o número de indivíduos em uma população no instante t e α o limite superior para y .

Então, $y = y(t)$ pode aproximar-se de α assintoticamente. Isto implica que a taxa de crescimento dy/dt tenda para zero, quando $(\alpha - y)$ se torna cada vez menor. (KREBS, 1972).

Segundo BATSCHELET (1978), num modelo para o estudo descritivo de crescimento, que seja biologicamente mais significativo, deve-se admitir que y é proporcional a y e a $(\alpha - y)$. Esta idéia, leva à seguinte equação diferencial:

$$(1) \quad \frac{dy}{dt} = \theta y(\alpha - y), \text{ onde:}$$

$\theta = \frac{Y}{\alpha}$ é uma constante positiva e

$$\lim_{t \rightarrow \infty} y = \alpha, \quad \lim_{t \rightarrow -\infty} y = 0$$

Da integração de (1) resulta a função logística, definida por:

$$(2) \quad Y = \frac{\alpha}{1 + e^{-(\beta + \gamma t)}}, \text{ onde}$$

α, β e γ são parâmetros, $\alpha > 0$ e $\gamma > 0$ (VERHULST, 1845).

O estudo descritivo dessa função é apresentado através das características da função logística (HOFFMANN & VIEIRA, 1983):

- A função logística é monotonicamente crescente entre duas assíntotas horizontais: o eixo das abcissas e a reta de ordenada igual a α .

- O parâmetro α , que é a distância entre as duas assíntotas, é denominado "nível de saturação".

- O parâmetro γ está relacionado com a taxa de crescimento da função e pode ser determinado em qualquer tempo t .

- β é um parâmetro de posição, ou seja, mudando-se apenas o valor de β , a curva se movimenta horizontalmente.

- A função logística tem ponto de inflexão para a abcissa.

$$t = -\frac{\beta}{\gamma}, \text{ quando } y = \frac{\alpha}{2}.$$

- A função logística é radialmente simétrica em torno do seu ponto de inflexão.

- O fator y , cujo valor cresce com t , é denominado "fator de momento".

- A diferença $(\alpha - y)$, cujo valor diminui à medida que t aumenta, é denominada "fator de contenção".

A obtenção de estimativas consistentes e assintoticamente eficientes dos parâmetros α , β e γ (método de NELDER, 1961) requer conhecimentos de estatística e álgebra matricial, o que não raro, é um obstáculo para os biocientistas utilizarem a função logística.

Daí surgiu a idéia deste trabalho, que é encontrar fórmulas prontamente utilizáveis para as estimativas desses parâmetros, pelo método de Nelder.

MATERIAL E MÉTODO

De (1) e considerando um erro multiplicativo, obtém-se o modelo:

$$Y_i = \alpha [1 + e^{-(\beta + \gamma t_i)}]^{-1} e_i, \text{ onde:}$$

$i = 0, 1, 2, \dots, N$ (número de observações)

Y_i = número de insetos/área no tempo t_i

α, β, γ = parâmetros

t_i = tempo

e_i = erro aleatório, $e_i \sim N(0, \sigma^2)$

Aplicando-se logaritmo natural em (3), obtém-se:

$$(4) \quad Z_i = g + \ln(1 - w_i) + u_i, \text{ onde:}$$

$$Z_i = \ln Y_i$$

$$g = \ln \alpha$$

$$w_i = [1 + e^{(\beta + \gamma t_i)}]^{-1}$$

$$1 - w_i = [1 + e^{-(\beta + \gamma t_i)}]^{-1}$$

$$u_i = \ln e_i, u_i \sim N(0, \sigma^2).$$

Considere-se a, b e c estimativas dos parâmetros α, β e γ .

Assim, o sistema de equações normais fica:

$$(5) \begin{cases} \sum_i (z_i - \hat{z}_i) = 0 \\ \sum_i (z_i - \hat{z}_i) \hat{w}_i = 0 \\ \sum_i (z_i - \hat{z}_i) \hat{w}_i t_i = 0 \end{cases}$$

onde:

$$(6) \quad \begin{aligned} \hat{z}_i &= \hat{g} + \ln(1 - \hat{w}_i) \text{ e} \\ (1 - \hat{w}_i) &= \left[1 + \bar{e}^{(b+ct_i)} \right]^{-1} \\ \hat{g} &= \ln a. \end{aligned}$$

O sistema (5) é não-linear, e portanto, não possui solução explícita para g , b e c .

Para resolver esse problema será utilizado o método de Newton, considerando-se g_0 , b_0 e c_0 como estimativas preliminares de $\ln a$, β e γ , respectivamente, (ATKINSON, 1985).

Assim, o próximo passo será determinar g_0 , b_0 e c_0 . Existem vários métodos para obtenção dessas estimativas iniciais, porém será mencionado o método que, além da simplicidade, se ajusta bem a dados entomológicos, como será demonstrado através do desenvolvimento de colônias de *Mysus persicae* sobre folhas de couve, na área experimental do Depto de Entomologia, ESALQ.

RESULTADOS E DISCUSSÃO

Seja:

$$(7) \quad a_0 = y_{(N-1)}$$

Para obtenção de b_0 e c_0 será considerada uma regressão de $\ln [y_i / (a_0 - y_i)]$ contra t_i , obtida pelo método dos mínimos quadrados ponderados. Assim:

$$(8) \quad b_0 = \frac{\left(\sum_i t_i^2 v_i^{-1} \right) \left(\sum_i f_i v_i^{-1} \right) - \left(\sum_i t_i v_i^{-1} \right) \left(\sum_i f_i t_i v_i^{-1} \right)}{\left(\sum_i v_i^{-1} \right) \left(\sum_i t_i^2 v_i^{-1} \right) - \left(\sum_i t_i v_i^{-1} \right)^2} \quad e$$

$$(9) \quad c_0 = \frac{\left(\sum_i v_i^{-1} \right) \left(\sum_i f_i t_i v_i^{-1} \right) - \left(\sum_i t_i v_i^{-1} \right) \left(\sum_i f_i v_i^{-1} \right)}{\left(\sum_i v_i^{-1} \right) \left(\sum_i t_i^2 v_i^{-1} \right) - \left(\sum_i t_i v_i^{-1} \right)^2}$$

onde:

$$v_i^{-1} = [(a_0 - y_i)/a_0]^2 \quad e$$

$$f_i = \ln[y_i/(a_0 - y_i)]$$

Considerando-se as aproximações lineares do ponto de coordenadas g_0 , b_0 e c_0 , obtêm-se as estimativas da função logística, dadas por:

$$\ln a = \ln \hat{a} = \frac{1}{N} \sum_i Z_i + \frac{1}{n} \sum_i \ln \left[1/(1 - w_i^*) \right] = K,$$

onde:

$$Z_i = \ln y_i$$

$$w_i^* = \left[1 + e^{(b_0 + c_0 t_i)} \right]^{-1} \quad e$$

$$(1 - w_i^*) = \left[1 + e^{-(b_0 + c_0 t_i)} \right]^{-1}, \text{ assim,}$$

$$(10) \quad a = \hat{a} = e^K$$

$$(11) \quad b = \hat{\beta} = b_0 + [(H_4 \times F_1 + H_5 \times F_2 + H_6 \times F_3)/DT] \quad e$$

$$(12) \quad c = \hat{\gamma} = c_0 + [(H_7 \times F_1 + H_8 \times F_2 + H_9 \times F_3)/DT]$$

onde:

$$DT = \left[N \left(\sum_i w_i^{*2} \right) \left(\sum_i w_i^{*2} t_i^2 \right) + \left(2 \sum_i w_i^* \right) \left(\sum_i w_i^{*2} t_i \right) \left(\sum_i w_i^* t_i \right) \right. \\ \left. - \left(\sum_i w_i^{*2} \right) \left(\sum_i w_i^* t_i \right)^2 - N \left(\sum_i w_i^{*2} t_i \right)^2 - \left(\sum_i w_i^* \right)^2 \left(\sum_i w_i^{*2} t_i^2 \right) \right]$$

$$H_4 = \sum_i w_i^* t_i \sum_i w_i^{*2} t_i - \sum_i w_i^* \sum_i w_i^{*2} t_i^2$$

$$H_5 = N \sum_i w_i^{*2} t_i^2 - \left(\sum_i w_i^* t_i \right)^2$$

$$H_6 = H_8 = \sum_i w_i^* \sum_i w_i^* t_i - N \sum_i w_i^{*2} t_i$$

$$H_7 = \sum_i w_i^* \sum_i w_i^{*2} t_i - \sum_i w_i^{*2} \sum_i w_i^* t_i$$

$$H_9 = N \sum w_i^{*2} - \left(\sum w_i^* \right)^2$$

$$F_1 = \sum_i (z_i - z_i^*)$$

$$F_2 = \sum_i (z_i - z_i^*) w_i^*$$

$$F_3 = \sum_i (z_i - z_i^*) w_i^* t_i, \text{ onde:}$$

$$z_i^* = \ln a_0 + \ln(1 - w_i^*).$$

Essas estimativas só serão consideradas definitivas quando houver convergência (MOSTELLER & TUKEY, 1977) ou seja, quando:

$$\left[\frac{b - b_0}{b_0} \right] \leq 0.005.$$

Caso essa condição não ocorra, o cálculo para as estimativas deve ser refeito, considerando como estimativas iniciais as últimas obtidas, e assim, por diante. Uma medida para a qualidade de ajuste pode ser obtida através da Soma de Quadrados dos Desvios (SQ Desvios), dada por:

$$(13) \quad SQDesvios = \sum_i (z_i - z_i^*)^2.$$

O processo de cálculos é trabalhoso, porém com as fórmulas apresentadas é possível o estudo de muitas variáveis biológicas, que se ajustam a uma função logística.

Utilizando-se da informática, o processo apresentado é facilmente resolvido através de um "software", apresentado a seguir, em linguagem basic.

```

1 LPRINT:LPRINT:LPRINTCHR$(27):CHR$(14)
2 LPRINT TAB(6)" FUNCAO LOGISTICA"
3 LPRINTCHR$(27):CHR$(15)
4 LPRINT:LPRINTTAB(20):"DR MARINEIRA DE LARA MAGDAD-ENTOMOLOGIA-ESAL"
5 LPRINT:LPRINT:CLS
6 REM*****ESTIMATIVAS INICIAIS DOS PARAMETROS*****
7 REM*****METODO DOS MINIMOS QUADRADOS PONDERADOS***
8 DIM X(50),Y(50),YY(50),E(50)
9 LPRINTTAB(6):"MENSAGEM:OS TRES PRIMEIROS DADOS DEVEM SER EQUIDISTANTES"
10 PRINT"ENTRE COM O NUMERO DE DADOS":INPUT N
12 LPRINT:LPRINT:LPRINT
15 PRINT:PRINT
20 FOR I=1 TO N
30 PRINT "VALOR DE Y("I")=":INPUT Y(I)
33 PRINT "VALOR DE X("I")=":INPUT X(I)
34 PRINT:PRINT:NEXT
35 IF (X(N)-X(N-1))=(X(N-1)-X(N-2)) THEN A0=((2*(1/(Y(N-1)))-(1/(Y(N-2)))-(1/(Y(N))))/(1/(Y(N-1))^2)-(1/(Y(N-2))^2)*(1/(Y(N)))):GOTO 38
36 A0=Y(N)-1
38 FOR I=1 TO N
40 Q(I)=A0-Y(I):IF Q(I)<0 THEN Q(I)=-Q(I):GOTO 41
41 P(I)=LOG(Y(I)/Q(I))
45 C(I)=(A0-Y(I))/A0^2
46 T=T+C(I):S=S+C(I)*X(I)*P(I):K=K+C(I)*X(I)
47 W=W+C(I)*P(I):G=G+X(I)^2*C(I)
70 NEXT
71 PRINT:PRINT:CLS
73 A2=(T*S-K*W)/(T*S-K^2)
75 A1=(G*W-K*S)/(T*S-K^2)
95 B0=LOG(A0)
96 D4=0:D5=0:D6=0:D7=0:D8=0:F1=0:F2=0:F3=0:J=0:L=0
97 PRINT:PRINT
100 FOR I=1 TO N
110 D1(I)=LOG(Y(I)):D2(I)=1/(1+EXP(A1+A2*X(I)))
120 D3(I)=B0+LOG(1-D2(I))
130 D4=D4+D2(I):D5=D5+D2(I)*X(I)
140 D6=D6+D2(I)^2*X(I):D7=D7+D2(I)^2*X(I)^2
150 D8=D8+D2(I)^2:D9=D5^2
160 F1=F1+(D1(I)-D3(I)):F2=F2+(D1(I)-D3(I))*D2(I)
170 F3=F3+(D1(I)-D3(I))*D2(I)*X(I)
180 NEXT
190 DT=(N*D8*D7+2*D4*D6*D5-D8*D5^2-N*D6^2-D4^2*D7)
200 H1=D8*D7-D6^2:H2=D5*D6-D4*D7:H3=D4*D6-D5*D8
210 H4=D5*D6-D4*D7:H5=N*D7-D5^2:H6=D4*D5-N*D6
220 H7=D4*D6-D5*D5:H8=D4*D5-N*D6:H9=N*D8-D4^2
230 DG=(H1*F1+H2*F2+H3*F3)/DT
240 DB=(H4*F1+H5*F2+H6*F3)/DT
250 DC=(H7*F1+H8*F2+H9*F3)/DT

```

```

370 FOR I=1 TO N:J=J+D1(I)
380 L=L+LOG(1+EXP(-1*(D3+R1)-((D2+R2)*X(I))))
390 NEXT
400 C=EXP((1/N)*J+1/(N*L))
410 NC=NC+1
425 REM*****TESTE PARA CONVERGENCIA *****
435 PRINT C:R1(23)
440 PRINT 85*64*20;" AGUARDE IMPRESSAO"
455 B=C+D1:R1=C+D2+R2
460 IF ABS((B4-R1)/B4)<=.005 THEN GOTO 390
470 IF NC=10 THEN GOTO 390
480 R1=B4:R2=C+R2+D4
490 GOTO 96
500 B4=-1*B4:C4=-1*C4
510 D15="***** RESULTADOS *****"
520 C15=" "
530 C25=" " EQUACAO DE FUNCAO LOGISTICA " "
540 C45=" " Y=====,(1/EXP( (1/((C15+D15)+ (D25+D35)* X))) " "
550 C55=" " NUMERO DE CICLOS DE CONVERGENCIA==== " "
565 C75=" " DO QUEVIDO=====, " "
570 C85="*****"
580 GOSUB 800
590 PRINT TAB(7); D15:PRINT TAB(7); C25
600 PRINT TAB(7); D25:PRINT TAB(7); C35
610 PRINT TAB(7); USING D45;D15:PRINT TAB(7); C25
620 PRINT TAB(7); USING D55;D15:PRINT TAB(7); C25
630 PRINT TAB(7); USING D65;D15:PRINT TAB(7); C25
640 GOTO 96
650 FOR I=1 TO N
660 YY(I)=LOG(C)-LOG(1+EXP(B4+C4*X(I)))
670 B=B4+LOG(Y(I))-YY(I):C2
680 C(I)=Y(I)-YY(I)
690 NEXT
700 RETURN

```


Para verificar se o crescimento da população de *Myzus persicae* se ajusta a uma função logística, aplicou-se a metodologia apresentada aos dados de contagem de pulgões, acompanhados desde o início da formação da colônia, numa folha de couve de aproximadamente 100 cm² de área, apresentado no Quadro 1.

QUADRO 1. Número de indivíduos de *Myzus persicae* em folha de couve. Departamento de Entomologia, ESALQ/USP, 1988.

Dia	Tempo (t_i)	Número de pulgões (y_i)
28/03	0	14
29/03	1	34
30/03	2	79
31/03	3	249
02/04	5	612
05/04	8	834

A equação da função logística obtida foi:

$$Y = 856,9140 / \left(1 + e^{(4,1703 - 1,0264 t_i)} \right),$$

(com dois ciclos de convergência e SQDesvios = 0.05132), cuja representação gráfica é apresentada na Figura 2.

O baixo valor encontrado para o SQDesvios, é um bom indicador de que os dados se ajustam ao modelo proposto, confirmando a hipótese de que o crescimento da população dessa espécie de pulgões possa ser estudada através de uma função logística (POOLE, 1974).

CONCLUSÃO

O pulgão *Myzus persicae* apresenta um crescimento populacional ajustado à função logística.

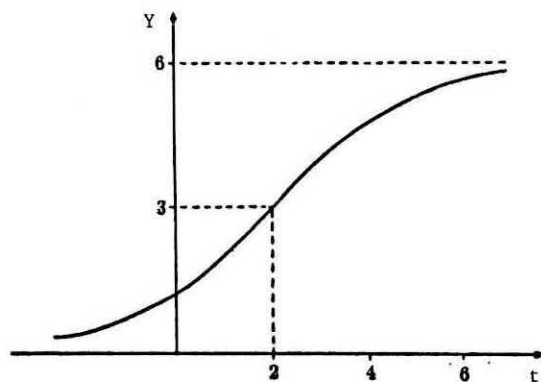


FIGURA 1.- A função $y = \frac{\alpha}{1 + e^{-(\beta + \gamma t)}}$.

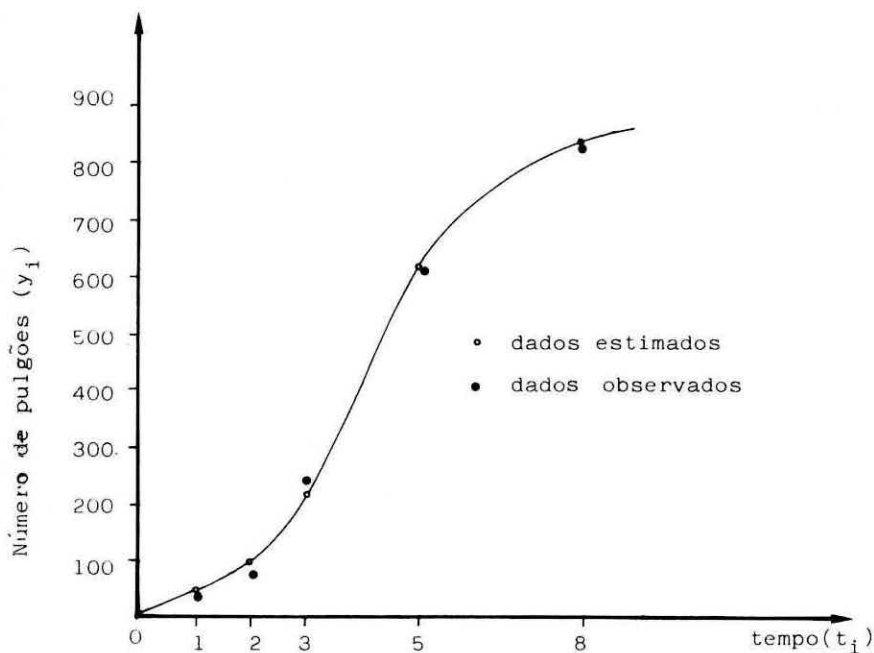


Figura 2 - Crescimento da população de *Myzus persicae*, ajustada à função logística

$$y = \frac{856,9140}{(1 + e^{(4,1703 - 1,0264 t_i)})}$$

LITERATURA CITADA

- ATKINSON, A.C. *Plots, Transformations, and Regression*. Oxford, Clarendon Press, 1985, 277p.
- BATSCHLET, E. *Introdução à Matemática para Biocientistas*. Rio de Janeiro, Editora Interciência, 1978. 596p.
- HOFFMANN, R. & VIEIRA, S. *Análise de Regressão: Uma Introdução à Econometria*, São Paulo, Editora Hucitec, 1983. 379p.
- KREBS, C.J. *Ecology: The experimental analysis of distribution and abundance*. New York, Harpes & Row, Publishers, 1972. 694p.
- MOSTELLER, F. & TUKEY, J.W. *Data Analysis and Regression*, Massachusetts, Addison - Wesley Publishing Company, 1977. 585 p.
- NELDER, J.A. The fitting of a generalization of the Logistic Curve. *Biometrics* 17:89-110, 1961.
- POOLE, R.W. *An Introduction to Quantitative Ecology*. McGraw-Hill. Series in population biology, 1974. 532p.
- SILVEIRA NETO, S.; NAKANO, O.; BARBIM, D.; VILLA NOVA, N.A. *Manual de Ecologia dos Insetos*, Editora Agrônômica Ceres Ltda, 1976, 419p.
- VERHULST, P.E. Recherches Mathématiques sur la Loi d'Accroissement de la Population. *Académie de Bruxelles*. 18: 1-38, 1845.